

ΧΡΟΝΟΙ	$\Delta t = t_2 - t_1$: χρόνος που χρειάζεται για να διανύσει το $L = S_2 - S_1$	} F2
	Δt : ένδειξη από τη λειτουργία F2	
	Δt_1 : χρόνος που χρειάζεται για να διανύσει την Φ/Π-1	} F1
Δt_1 : ένδειξη "1" από τη λειτουργία F1		
	Δt_2 : χρόνος που χρειάζεται για να διανύσει την Φ/Π-2	
	Δt_2 : ένδειξη "2" από τη λειτουργία F1	

ΤΑΧΥΤΗΤΕΣ	$v_0 = 0$
	$v_{cm1} = a_{cm} t_1$
	$v_{cm2} = a_{cm} t_2$ $v_{cm2} = v_{cm1} + a_{cm} \Delta t_{(F2)}$
	$v_{cm1} = \frac{2R}{\Delta t_{1(F1)}}$
	$v_{cm2} = \frac{2R}{\Delta t_{2(F1)}}$ $2R = 0,01 \text{ m}$

ΜΕΤΑΤΟΠΗΣΕΙΣ	$S_1 = \frac{1}{2} a_{cm} t_1^2$
	$S_2 = \frac{1}{2} a_{cm} t_2^2$
	$L = S_2 - S_1$
	$L = v_{cm1} \Delta t_{(F2)} + \frac{1}{2} a_{cm} \Delta t_{(F2)}^2$

Υπολογισμός του h:

$$\left. \begin{aligned} \eta\mu\phi &= \frac{H}{L_0} \\ \eta\mu\phi &= \frac{h}{L} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \frac{H}{L_0} = \frac{h}{L} \Rightarrow \boxed{h = \frac{L}{L_0} H}$$

$$L = S_2 - S_1$$

$$L_0 = 0,365 \text{ m}$$

H : ηλεκτρονικό διαστημόμετρο
Μηδενισμός του ηλ/κου διαστημόμετρου εκεί που το κεκλιμένο επίπεδο γίνεται οριζόντιο (έλεγχος με αλφάδι).

Υπολογισμός του a_{cm} :

1^{ος} τρόπος
F1

$$\boxed{a_{cm} = \frac{v_{cm2}^2 - v_{cm1}^2}{2L}}$$

$$\left. \begin{aligned} v_{cm2} &= v_{cm1} + a_{cm}\Delta t \\ L &= v_{cm1}\Delta t + \frac{1}{2}a_{cm}\Delta t^2 \end{aligned} \right\} \uparrow$$

$$v_{cm1} = \frac{2R}{\Delta t_1}$$

$$v_{cm2} = \frac{2R}{\Delta t_2}$$

$$L = S_2 - S_1$$

S_1, S_2 : μέτρηση

$\Delta t_1, \Delta t_2$: ηλεκτρ. χρονόμετρο σε F1

2^{ος} τρόπος
F2

$$\boxed{a_{cm} = \frac{2(\sqrt{S_2} - \sqrt{S_1})^2}{\Delta t^2}}$$

$$\left. \begin{aligned} S_1 &= \frac{1}{2}a_{cm}t_1^2 \\ S_2 &= \frac{1}{2}a_{cm}t_2^2 \end{aligned} \right\} \Delta t = t_2 - t_1 \uparrow$$

S_1, S_2 : μέτρηση

Δt : ηλεκτρ. χρονόμετρο σε F2

Υπολογισμός του I :

ΑΔΜΕ: $\frac{1}{2}mv_{cm1}^2 + \frac{1}{2}I\omega_1^2 + mgh = \frac{1}{2}mv_{cm2}^2 + \frac{1}{2}I\omega_2^2$

$$v_{cm2} = v_{cm1} + a_{cm}\Delta t$$

$$L = v_{cm1}\Delta t + \frac{1}{2}a_{cm}\Delta t^2$$

$$v_{cm1} = \omega_1 R$$

$$v_{cm2} = \omega_2 R$$

$$\Rightarrow \boxed{a_{cm} = \frac{g}{(1 + I/mR^2)} h}$$

\mapsto

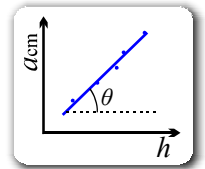
$$\boxed{a_{cm} = \kappa \cdot h}$$

$$\boxed{\kappa = \frac{g}{(1 + I/mR^2)} L}$$

$\kappa = \kappa \text{λίση} = \epsilon\phi\theta$

$$\boxed{I = (g/\kappa L - 1) \cdot mR^2}$$

$$\boxed{I_{\text{θεωρ.}} = \frac{1}{2} mR^2}$$



Σφάλματα:

$$\boxed{\text{σφάλμα} = \frac{I_{\text{θεωρ.}} - I}{I_{\text{θεωρ.}}} \cdot 100\%}$$

$$\text{ή} \quad \boxed{\text{σφάλμα} = \frac{\frac{1}{2} - (g/\kappa L - 1)}{\frac{1}{2}} \cdot 100\%}$$



ΠΙΝΑΚΕΣ ΤΙΜΩΝ

Για κάθε H εκτελούμε 2 φορές την πτώση του κυλίνδρου, μία για $F1$ και μία για $F2$.

F1								
$H(m)$	$h(m)$	$\Delta t_1(s)$	$\Delta t_2(s)$	$v_{cm1}(m/s)$	$v_{cm2}(m/s)$	$v_{cm1}^2(m^2/s^2)$	$v_{cm2}^2(m^2/s^2)$	$a_{cm}(m/s^2)$
	$h = \frac{L}{L_0} H$			$v_{cm1} = \frac{2R}{\Delta t_1}$	$v_{cm2} = \frac{2R}{\Delta t_2}$			$a_{cm} = \frac{v_{cm2}^2 - v_{cm1}^2}{2L}$

↑ κοινές τιμές ↓

F2				
$H(m)$	$h(m)$	$\Delta t(s)$	$\Delta t^2(s^2)$	$a_{cm}(m/s^2)$
	$h = \frac{L}{L_0} H$			$a_{cm} = \frac{2(\sqrt{S_2} - \sqrt{S_1})^2}{\Delta t^2}$

$m = 0,0425 \text{ kgr}$
$R = 0,005 \text{ m}$
$g = 9,81 \text{ m/s}^2$
$L_0 = 0,365 \text{ m}$

$S_1 =$
$S_2 =$
$L = S_2 - S_1 =$
$L / L_0 =$
$2R =$
$2L =$
$\sqrt{S_1} =$
$\sqrt{S_2} =$
$2(\sqrt{S_2} - \sqrt{S_1})^2 =$

- Να γίνουν δύο γραφικές παραστάσεις $a_{cm}-h$, μια για κάθε set μετρήσεων (με $F1$ και $F2$).
- Να υπολογιστούν οι κλίσεις και από αυτές ο παράγοντας $(g/\kappa L - 1)$ ο οποίος αποτελεί το κλάσμα μπροστά από το mR^2 στον τύπο της ροπής αδράνειας.
- Τέλος, συγκρίνοντας το κλάσμα με την θεωρητική τιμή $1/2$, να βρεθούν τα % σφάλματα.

	κλίση	κλάσμα	τύπος I	% σφάλμα
F1	$\kappa =$	$g/\kappa L - 1 =$	$I = mR^2$	
F2	$\kappa =$	$g/\kappa L - 1 =$	$I = mR^2$	